



## Středoškolská technika 2010

Setkání a prezentace prací středoškolských studentů na ČVUT

### MODEL VÝROBNÍ LINKY

Jiří Zajíček

SPŠE Ječná  
Ječná 30, Praha 2

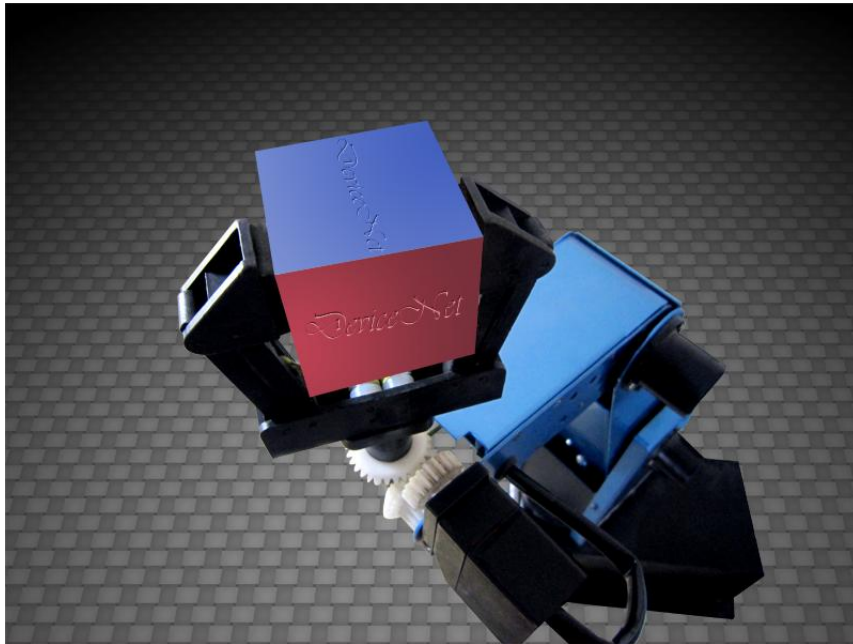
Jde o model výrobní linky složený ze dvou školních šestiosých robotů ROB3, dopravního pásu ze stavebnice Merkur a lisu – také ze stavebnice Merkur. Model je řízen počítači architektury PC, spojenými do sítě Ethernet případně Wi-Fi.

Programy pro obsluhu jedn. zařízení a server jsou psány v Microsoft .NET C#. Server je sám o sobě programovacím jazykem. Server odesílá aplikacím příkazy, které mají zařízení vykonat dle předem napsaného programu.

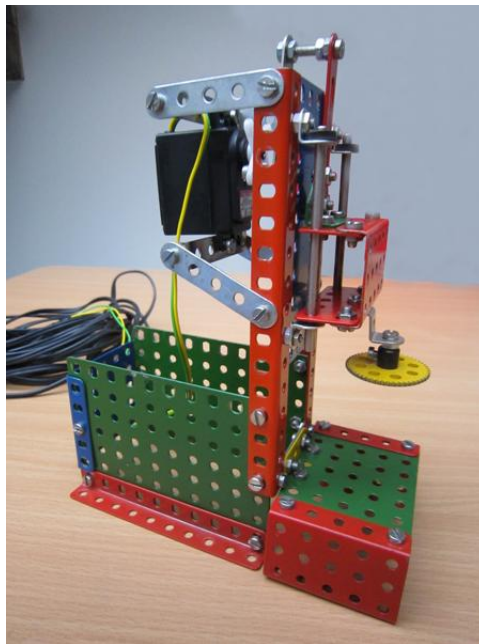


Obr 1: Sestavený model

Programovací jazyk je velmi podobný Assembleru, což je nejjednodušší programovací jazyk. Je to jazyk instrukcí. Instrukce jsou načítány z dynamických knihoven. Program je rozdělen na podprogramy, pro každé zařízení jeden. Podprogramy jsou po spuštění programu vykonávány paralelně.



Obr. 2: ROB3



Obr. 3: Lis



4: Pásový dopravník